



FORMATION DE BASE e-SERIES

LA FORMATION DE BASE EST UNE FORMATION DE BASE DE PROGRAMMATION POUR ROBOT UNIVERSAL ROBOTS e-SERIES.

Objectifs pédagogiques :

- Manipuler le robot en toute sécurité en comprenant les concepts de sécurité
- Créer et optimiser les programmes pour plusieurs applications typiques telles que le pick and place, la palettisation, le polissage ou la distribution
- Connecter et manipuler des périphériques, tels que les capteurs, préhenseurs ou convoyeur
- Maîtriser les outils et les ressources en lignes disponibles pour vous aider dans la programmation d'applications.

Public :

- Opérateur

Moyens pédagogiques, techniques et d'encadrements :

- Apport théorique sur grand écran
- Exercices pratiques
- Personnel expérimenté pour la formation
- Remise d'un kit de formation



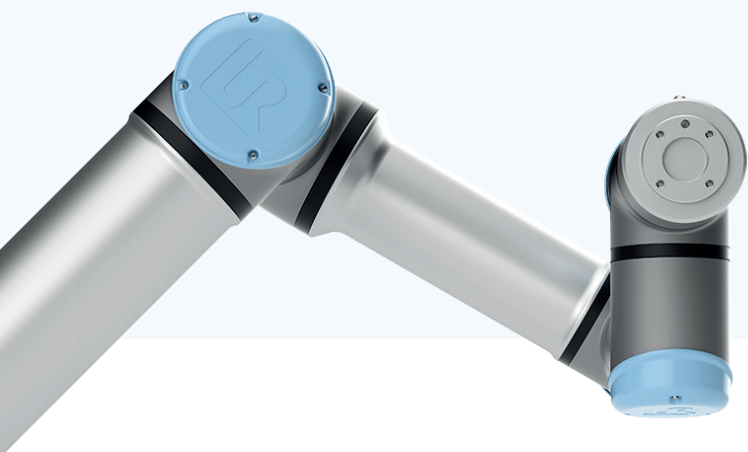
DESCRIPTION DU PROGRAMME DE FORMATION DE BASE e-SERIES

Après le cours de formation de 2 jours, vous aurez une expérience pratique avec un robot UR. Vous aurez programmé le robot plusieurs fois pour effectuer

des tâches générales, y compris l'utilisation de périphériques classiques (*convoyeurs, capteurs, préhenseurs*).

Vous serez en mesure d'optimiser un flux pick-and-place, d'effectuer la palettisation et de comprendre les concepts de sécurité, et vous connaîtrez les ressources additionnelles disponibles, à la fois en ligne et par le biais d'autres cours de formation.

Vous serez prêt à retourner à votre propre robot et créer vous-même des programmes d'application habituels, comme le pick and place et la palettisation.





MODULES DE FORMATION DE BASE e-SERIES

1^{er} jour matin

MODULE 1 : Pick & Place

- Mise sous tension et initialisation du robot
- Onglet déplacement
- Comment connecter des E/S

MODULE 2 : Paramètre de sécurité

- Limites de sécurité du robot et des articulations
- Limites de position de l'outil
- Interface E/S avec des dispositifs de sécurité externes

1^{er} jour après-midi

MODULE 3 : Optimiser le Pick & Place

- Comment optimiser : quels sont les outils disponibles ?

MODULE 4 : Démarrage facile

- Séquence avant le démarrage
- Point de passage relatif
- Charger le programme par défaut, initialiser automatiquement et démarrer le programme à la mise sous tension

MODULE 5 : Déroulement du programme

- Logique du programme et commande si... sinon
- Utiliser des variables
- Comment créer et appeler des sous programmes

2^{ème} jour matin

MODULE 6 : Palettisation

- Modèle de palettisation

MODULE 7 : contrôle de force simple

- Thread
- Évènement
- Modèle de force

2^{ème} jour après-midi

MODULE 8 : Application de processus avec sélection de l'opérateur

- Enseigner le décalage du PCO, de la charge utile, et du centre de gravité
- Commande boucle
- Comment demander à l'opérateur d'entrer des variables
- Création d'une logique de programme à l'aide de commande switch

MODULE 9 : Redéploiement flexible

- Qu'est-ce qu'une fonction ?
- Insérer un mouvement relatif à une fonction

MODULE 10 : Plan de mise en œuvre

- Principales spécifications d'application à prendre en compte lors de la planification de la mise en œuvre.
- Comment choisir le bon robot et le bon outil

MODULE 11 : Ressources en lignes

- Ressources en ligne disponibles pour l'assistance technique et formation

ÉVALUATION :

- Évaluation continue : tout au long de la formation, vous aurez à remplir un cahier d'exercice pour valider que vous avez bien compris l'ensemble des éléments présentés
- Évaluation de fin de formation : un questionnaire à choix multiple vous sera soumis à la fin de la formation afin d'évaluer vos compétences

SANCTION :

1 attestation de réalisation sera remis à chaque stagiaire ayant atteint les objectifs lors de l'évaluation des acquis.

Informations pratiques

Réf. : **COR**

Durée : 2 jours - 14 heures
8h30 à 12h30 / 13h30 à 16h30
8h30 à 12h30 / 13h30 à 16h30

Dates : sur demande

Tarif : 1000€ HT par personne

Contact : administratif@saxaxes.com ou **03 63 38 80 11**

 **UNIVERSAL ROBOTS**
— PREFERRED —
DISTRIBUTOR